

2023年 広島大本番レベル模試・物理

解答・解説・採点基準

全3問 60分 100点満点

I (33点)

【解答・採点基準】

問1

衝突後の物体Bの速度を v_1' とすると、運動量保存則、および反発係数の定義式より

$$\begin{cases} mv_0 = Mv_1 + mv_1' \\ 1 = -\frac{v_1' - v_1}{v_0 - 0} \end{cases}$$
$$\therefore \begin{cases} v_1 = \frac{2m}{M+m}v_0 \\ v_1' = -\frac{M-m}{M+m}v_0 \end{cases}$$

となる。

$$(\text{答}) \quad v_1 = \frac{2m}{M+m}v_0$$

問2

(1)

(あ) 弾性力

(い) (動)摩擦

(う) 保存

(a) $\frac{1}{2}Mv_1^2$

(b) $\frac{1}{2}kL^2$

(c) $-\frac{\mu_1 Mg}{k} + \sqrt{\left(\frac{\mu_1 Mg}{k}\right)^2 + \frac{Mv_1^2}{k}}$

問1 6点

*運動量保存則の立式に1点

*反発係数の定義式の立式に1点

*答に4点

問2 21点

(1) 15点

(あ) 2点

(い) 2点

(う) 2点

(a) 3点

(b) 3点

(c) 3点

(2)

$x=L$ において、物体 A に働く最大摩擦力が弾性力以上であればよいから

$$\begin{aligned} \mu_0 Mg &\geq kL \\ \Leftrightarrow \mu_0 Mg &\geq k \left\{ -\frac{\mu_1 Mg}{k} + \sqrt{\left(\frac{\mu_1 Mg}{k}\right)^2 + \frac{Mv_1^2}{k}} \right\} \\ \Leftrightarrow (\mu_0 + \mu_1) Mg &\geq \sqrt{(\mu_1 Mg)^2 + Mkv_1^2} \\ \Leftrightarrow (\mu_0 + \mu_1)^2 (Mg)^2 &\geq (\mu_1 Mg)^2 + Mkv_1^2 \\ \therefore v_1 &\leq g \sqrt{\frac{\mu_0(\mu_0 + 2\mu_1)M}{k}} \end{aligned}$$

となる。

$$\text{(答)} \quad v_1 \leq g \sqrt{\frac{\mu_0(\mu_0 + 2\mu_1)M}{k}}$$

問 3

物体 A が物体 B と衝突してから再び $x=0$ に戻ってくるまでに動摩擦力が物体 A に対してした仕事は

$$-\mu_1 Mg \cdot 2L$$

であるから、エネルギーと仕事の関係より

$$\begin{aligned} 0 - \frac{1}{2} Mv_1^2 &= -\mu_1 Mg \cdot 2L \\ \Leftrightarrow v_1^2 &= 4\mu_1 gL \\ \Leftrightarrow v_1^2 &= 4\mu_1 g \left\{ -\frac{\mu_1 Mg}{k} + \sqrt{\left(\frac{\mu_1 Mg}{k}\right)^2 + \frac{Mv_1^2}{k}} \right\} \\ \Leftrightarrow \frac{v_1^2}{4\mu_1 g} + \frac{\mu_1 Mg}{k} &= \sqrt{\left(\frac{\mu_1 Mg}{k}\right)^2 + \frac{Mv_1^2}{k}} \\ \Leftrightarrow \left(\frac{v_1^2}{4\mu_1 g} + \frac{\mu_1 Mg}{k} \right)^2 &= \left(\frac{\mu_1 Mg}{k}\right)^2 + \frac{Mv_1^2}{k} \\ \therefore v_1 &= 2\mu_1 g \sqrt{\frac{2M}{k}} \end{aligned}$$

となる。

$$\text{(答)} \quad v_1 = 2\mu_1 g \sqrt{\frac{2M}{k}}$$

問 3 [別解]

(2) 6点

*物体 A についての条件を立式して 2点

*答に 4点

問 3 6点

*摩擦力のした仕事を求めて 1点

*エネルギーと仕事の関係を立式して 1

点

*答に 4点

問 3 [別解] 6点

物体 A が x 軸負の向きに進んでいるとき、物体 A の加速度を、 x 軸正の向きを正として a_1 とすると、運動方程式より

$$\begin{aligned} Ma_1 &= -kx + \mu_1 Mg \\ &= -k \left(x - \frac{\mu_1 Mg}{k} \right) \\ \therefore a_1 &= -\frac{k}{M} \left(x - \frac{\mu_1 Mg}{k} \right) \end{aligned}$$

となる。よって、中心 $x = \frac{\mu_1 Mg}{k}$ の単振動をするから、振幅 $\frac{L}{2}$ が

$\frac{\mu_1 Mg}{k}$ と等しく

$$\begin{aligned} \frac{\mu_1 Mg}{k} &= \frac{L}{2} \\ \Leftrightarrow \frac{2\mu_1 Mg}{k} &= -\frac{\mu_1 Mg}{k} + \sqrt{\left(\frac{\mu_1 Mg}{k}\right)^2 + \frac{Mv_1^2}{k}} \\ \Leftrightarrow \frac{3\mu_1 Mg}{k} &= \sqrt{\left(\frac{\mu_1 Mg}{k}\right)^2 + \frac{Mv_1^2}{k}} \\ \Leftrightarrow 9\left(\frac{\mu_1 Mg}{k}\right)^2 &= \left(\frac{\mu_1 Mg}{k}\right)^2 + \frac{Mv_1^2}{k} \\ \therefore v_1 &= 2\mu_1 g \sqrt{\frac{2M}{k}} \end{aligned}$$

となる。

$$(\text{答}) \quad v_1 = 2\mu_1 g \sqrt{\frac{2M}{k}}$$

***運動方程式を立式して1点**

*** $\frac{\mu_1 Mg}{k} = \frac{L}{2}$ およびそ**

れと同値な式が立式できて1点

***答に4点**